

実用新案登録願 (30)

昭和52 年 5 月20 日

特許庁長官殿

The

1 考案の名称 ジ hウ ソウ チ 自 動 ドライバー 装 置

2 考 案 者

> 大阪府門真市大字門真1006番地 Œ 松下電器產業株式会社內

> 八 名 (ほか4名)

実用新案登録出願人

£ 所 大阪府門真市大字門真1006番地

(582) 松下電器產業株式会社

代表者 Ш 下 俊 彦

4 代 理 \mathbf{A} **T** 571

> 大阪府門真市大学門真1006番地 1E

> > 松下電器産業株式会社内

(5971) 弃理士 中 尾 敏 男 顶 13

5 添付書類の目録

(1)明 細 盐

(2)囚 面

(3)委 任 狄

(4)顯書副本 通 通

52 065560 53-160095

- 1、考案の名称 自動ドライバー装置
- 2、実用新案登録請求の範囲

筒状のホルダー内にドライバービットを上下動自在に設け、上記ドライバービットの中間部分に 径大部を設け、この径大部の上部にテーパ部を設け、上記ホルダー内に上記径大部の外周と接する規制部を設けるとともに下方にビスを挟持する挟持部を設け、上記ドライバービットの先端部がビスの頭部とかみ合った後に上記ドライバービットの下降とともに上記規制部内を下降する上記径大部が上記規制部から脱け出るよう上記規制部と上記規制部から脱け出るよう上記規制部と上記代表であるとの長さを設定した自動ドライバー装置。

3、考案の詳細な説明

本考案は自動ドライバー装置に関するものであり、部品と部品をピスで締め付けて固定する際に用いる自動組立用の自動ドライバー装置において、ドライバーが確実にピスの頭部とかみ合いかつドライバーが回転する際には最小限の摩擦で回転で

2

きるようにする装置を提供することを目的とする ものである。

従来の装置の一例を第1図に示す。第1図にお いて1はドライバービットであり細長い棒状をな し、円筒状のホルダー2に内蔵されている。上記 ホルダー2の下端には上記ドライバーピット1の 外周にちょうど沿う規制部3とワッシャ付ビス4 を挾持できる挾持部5が設けられている。6は被 取付体であり、ビスを螺合するための細い下孔で がすでに形成されている。この構成ではドライバ - ビット1は規制部3に位置ずれのないように周 囲を押えられており、制御装置によってドライバ - ビット1がまっすぐ下降し、ビス4の頭部とか み合い、さらに下降してビス4を下孔で、螺合す るよう回転する際、上記下孔でが正規の位置から 少しずれていると、ピス4が傾斜し、それにつれ てドライバービット1も傾斜したまま回転すると とになる。これでは、ドライバービット1と規制 部3とが不必要な摩擦を生じることになり、ドラ イバービット 1 を回転させるモータの締め付けト



ルクが十分にビスに伝達されず、締め付けトルク のばらつきの原因となり、さらにはドライバービ ット1がピス4に追従できず空回りする原因とも なってしまうものである。

第2図に他の従来例を示す。この例では規制部 8が第1図のものと相違し、ドライバービット1 と接しないようにしてあるので、ドライバービット ト1はフリーの状態となり、回転時に不要な摩擦 は生じない。しかしながら、ドライバービット1 の中心が確実に定まらないので、ドライバービット ト1が下降したときビス4の頭部とかみ合いにく くなり、ドライバービット1の空回りが生じる原 因となるものである。

本考案は上述の欠点をなくし、ビスに確実にドライバービットがかみ合いかつドライバービットの摩擦を最小限におさえた自動ドライバー装置を提供するものであり、以下本考案の一実施例を図面を用いて説明する。

第2図にドライバービット9を示す。全体が細い円柱状に形成されているこのドライバービット



9は下方寄りの部分に径大部1〇が一体に設けられ、この径大部1〇の上面には細い円柱状部分と径大部1〇をつなぐテーパ部11が設けられている。12はビスの頭部とかみ合う先端部である。第3図にこのドライバービット9の周辺部を示す。上記ドライバービット9は円筒状のホルダー13内に内蔵され、このホルダー13の下端には上記径大部1〇の外周と接する規制部14が設けられている。17は被取付体であり、ビス16を螺合するための細い下孔18がすで形成されている。

制御装置の出力によって、ビス締め動作が開始すると、第4図に示すようにホルダー13が下降し、ドライバービット9もまたホルダー13内で下降する。このときドライバービット9の下降量の方がホルダー13の下降量よりも多いので、径大部10は規制部14から下方へ抜け出すが、抜け出る直前に先端部12がビス16の頭部とかみ合うので、ドライバービット9の中心はくるうこ



となく正しく保たれ、確実にピス16の頭部とかみ合うものである。その後第5図に示すように、ホルダー13は下降せず、ドライバービット9のみが回転しながら下降し、ピス16を被取付体17に螺合する。ピス16を螺合する時には径大部10は規制部14から完全に分離し、余分の摩擦が生ずることなく、なめらかにドライバービット9は回転し、しかもピス16が多少傾斜しても回転には全く支障を生ずるものではない。

第6図にドライバービット9が傾斜した例を示す。

第6図においてホルダー13の中心線19に対し、ドライバーピット20の中心線20が傾斜している。しかしながらドライバーピット20のどの部分も規制部14に接触しておらず、従来例に示すような欠点は生じないものである。

ビス締めを終了したドライバービット2〇は上昇し、第3図に示す状態に戻る。このとき径大部10の上部にテーパ部11が形成してあるので、規制部14内に無理なくおさまるものである。



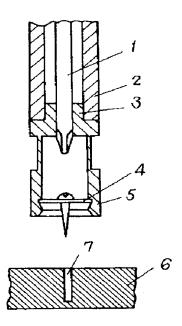
6

以上のように本考案によれば、ドライバーをピスにかみ合わせるまでは規制部で正しく中心を合わせておきかみ合った後は規制部による規制を解除し、摩擦なくなめらかにドライバーピットを回転させてピス締めを行うことができ、作業能率良く装置の信頼性も高いものである。

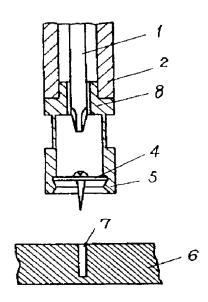
4、図面の簡単な説明

第1図,第2図はそれぞれ従来の自動ドライバー装置の断側面図、第3図は本考案の自動ドライバー装置に用いるドライバービットの一実施例における側面図、第4図,第5図,第6図,第7図はそれぞれ同装置の断側面図である。

第 1 図



第 2 図

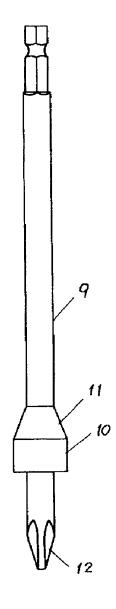


160098 4

代理人の氏名 弁理士 中 尾 歓 男 ほか14

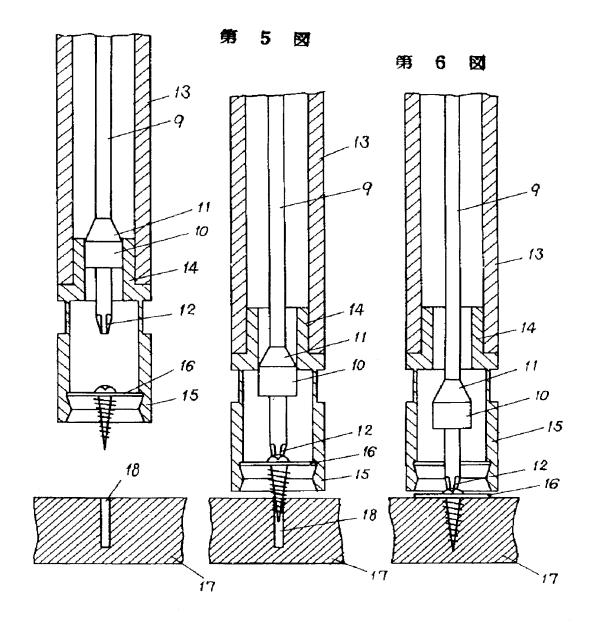
第 3 図

l



160098 = 4

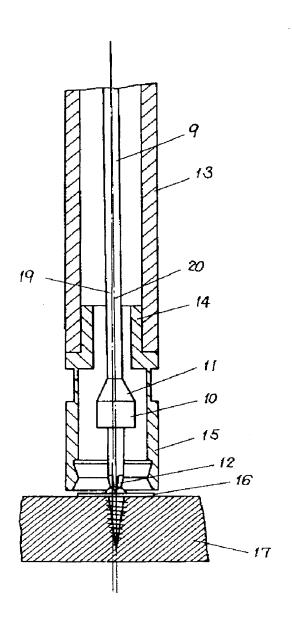
代理人の氏名 弁理士 中 尾 糠 男 ほか14



1000983

て理人の氏名 弁理士 中 **尾 徹 男** ほか1名

第 7 図



184

代環人の氏名 弁理士 中 **滝 徹** 男 ほか14

6 前記以外の考案者および代理人

(1) 考案者

大阪府門真市天空門真1006番並 住 所 松下電器産業株式会社内科別 Π 名 住 所 百 所 ヤマ 山 ダ田 氏 名 住 所 耳 所 ソノ 園 ダ 田 カズ 氏 名 住 所 口 所 ダ゛ 田 サ佐 古古 モト 素 氏 名

(2)代理人

住 所 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器産業株式会社内

氏 名 (6152) **弁理士 栗 野 重 孝**



